# Rancang Bangun Modul Trainer Praktikum Pneumatic Berbasis PLC Outseal Untuk Mahasiswa Teknik Elektro Politeknik Negeri Pontianak

# Hasan\*1, Agus Riyanto2, Yohannes C.H. Yuwono3

<sup>1,2,3</sup> Jurusan Elektro, Politeknik Negeri Pontianak, Pontianak e-mail: \*¹indra.elka@yahoo.co.id, ²Ariyanto228@gmail.com, ³yohannes.chy1@gmail.com

#### Abstrak

Perkembangan teknologi dalam berbagai bidang industri saat ini mengalami kemajuan yang pesat. Penggunaan mesin terutama hidroluk pneumatik yang digunakan dalam memproses atau memproduksi barang. Agar mahasiswa dapat memahami terkait teknologi tersebut maka diperlukan sebuah modul trainer yang digunakan alat pembelajaran terkait cara kerja hidroluk dan pneumatik. Penelitian ini dilakukan dengan tujuan membuat modul trainer yang digunakan pada mata kuliah Sistem Pneumatik dan hidrolik. PLC ousteal digunakan untuk mengontrol pneumatik agar sama dengan pengaturan yang ada pada industri. Peneliian ini menggunakan metode pengumplan data yang meliputi pengujian modul dengan soal dan soal uji penguatan kompetensi. Melalui kuesioner Dalam menganalisi hasil penelitian menggunakan analisis deskriptif kuantitatif. Hasil data yang didapakan berupa penggunaan modul trainer membantu mahasiswa terkait pemahaman mengenai pneumatic dan hidrolik. Dari hasil percobaan kepada 30 mahasiswa didapatkan 25 berhasil sesuai dengan skenario yang telah dibuat. Dengan 18 orang bisa menyelesaikan dalam waktu kurang dari 60 menit.

Kata kunci: Modul trainer, pneumatik, PLC

#### Abstract

The development of technology in various industrial fields is currently experiencing rapid progress. The use of machines, especially hydraulic pneumatics, is used in processing or producing goods. In order for students to understand the technology, a trainer module is needed which is used as a learning tool related to how hydraulics and pneumatics work. This study was conducted with the aim of creating a trainer module used in the Pneumatic and Hydraulic Systems course. PLC ousteal is used to control pneumatics to match the settings in the industry. This study uses a data collection method that includes testing the module with questions and competency strengthening test questions. Through a questionnaire In analyzing the results of the study using quantitative descriptive analysis. The results of the data obtained in the form of the use of a trainer module help students understand pneumatics and hydraulics. From the results of the experiment on 30 students, 25 were successful according to the scenario that had been made. With 18 people being able to complete it in less than 60 minutes.

Keywords: Trainer module, pneumatic, PLC

## 1. PENDAHULUAN

Perangkat pembelajaran di pendidikan vokasi mempunyai peran yang penting agar dapat menghasilkan lulusan vokasi yang dapat bersaing dan kompeten didunia kerja. Sehingga mempunyai alat yang baik dan sesuai dengan zaman saat ini sesuatu yang perlu. Alat peraga atau yang biasa trainer kit mempunyai macam-macam jenis tergantung dari tema yang diangkat. Trainer kit yang sesuai dengan jurusan teknik lebih condong pada sesuai yang berhubungan masalah di industri, terutama kontrol suatu alat. Kontrol diindustri terdapat beberapa macam salah satunya PLC. Objek yang dikontrol bisa berbagai hal salah satunya pneumatik yang banyak digunakan di industri.

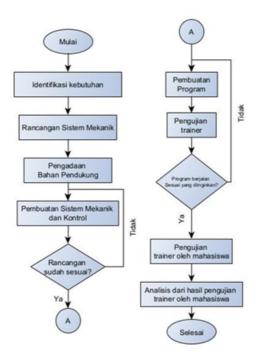
P-ISSN: 2721-5636 | E-ISSN: - 2721-5644

Pneumatik merupakan suatu alat yang berhubungan dengan udara yang ditekan atau dikompres. Dalam pneumatik sendir terdapat beberapa elemen seperti aktuator, katup kendali, katup pemroses sinyal, katup sinyal, dan sumber eneregi,[1], [2]. Pneumatik banyak digunakan dalam pekerjaan di industri dikarenakan efisien dan fleksibilitas dalam penggunaannya[3]. Sedangkan PLC adalah suatu perangkat pengatur kontrol dari suatu sistem yang saat ini banyak digunakan. PLC diaplikasi untuk sebagai sistem kontrol, monitoring dll aplikasi lainya dalam dunia industri[4]. Penggunaan PLC karena memilik sistem yang tahan dan ringkas, mudah untuk kembangkan untuk bagian input dan outputnya [5], [6], [7]. PLC Outseal salah satu dari beberapa PLC yang banyak digunakan di industri seperti omron, siemens, dll. PLC outseal ada versi sederhana tapi masih mempunyai fitur yang sama lengkapnya dengan PLC yang beredar lainnya [8]. Terdapat beberapa penelitian yang mengangkat terkait modul terutama modul pneumatik dan PLC [9], [10], [11], [12], [13]. Penelitian ini oleh Yohannes, dkk membuat produk berupa trainer kit pneumatik dan buku panduan (jobsheet) trainer pneumatik sebagai materi mata kuliah. Penelitian ini menggunakan metode pengumpulan data yang meliputi wawancara, observasi, kuisioner dan soal uji penguatan kompetensi psikomotorik. Pada proses uji kelayakan trainer kit pneumatik melibatkan tiga orang ahli media, tiga orang ahli materi, dan oleh mahasiswa. Andrik kurniawan membuat trainer pneumatik yang dikendalikan dengan PLC menggunakan model pengembangan ADDIE yang diuji oleh dosen dan pengguna, hasil yang dibuat terdiri dari jobsheet dan trainer kit. Raharjo membuat trainer pneumatik dengan kendali PLC dengan melakukan reverse engineering yang diuji pada kelas dengan isi terbatas. Penelitian oleh Rindaryati dengan membuat trainer plc yang terintegrasi dengan system pneumatic yang telah dikembang. Dalam proses pengembangan trainer model 4-D (Define, Design, Develop, and Disseminate). Untuk memvalidasi kelayakan trainer PLC diaplikasikan dalam pembelajaran siswa SMK. Hasil penelitian menunjukkan bahwa trainer sudah memenuhi prinsip validitas, dengan tingkat pencapaian 0,95. Penelitian oleh Saiful Anwar, dkk membuat perangkat pembelajaran Pneumatik dan Hidraulik dengan hasil berupa modul ajar dan trainer kit. Metode penelitian yang digunakan dalam penelitian ini mengacu pada pengembangan model 4-D yang terdiri dari tahap pendefinisian (define), tahap perancangan (design), tahap pengembangan (develop) dan tahap penyebaran (desseminate). Hasil yang diperoleh perangkat pembelajaran pneumatik dan hidraulik yang sudah di validasi dan diujicoba secara terbatas

Permasalahan yang diangkat yaitu, selama ini praktikum pada matakuliah pneumatic dan hidrolik hanya menggunakan alat praktikum sederhana. Pengaturan pneumatik hanya menggunakan tombol dan hanya untuk on off saja. Atas dasar itu maka dilakukan penelitian terkait pembuatan modul trainer pneumatik yang menggunakan PLC Outseal sebagai pengaturnya. Setelah Modul trainer selesai dibuat terakhir akan dites pada beberapa sampel mahasiswa.

## 2. METODE

Pada penelitian in menggunakan metode pembahasan dan pengembangan modul trainer. Adapun alur seperti pada gambar 1.



Gambar 1 Flowchart penelitian

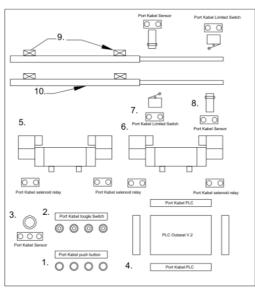
Tahapan prosedur seperti pada flowchart sebagai berikut :

## 1.1. Identifikasi Masalah

Pembuatan trainer dilakukan berdasarkan pada mata kuliah pneumatik dan hidrolik modul yang digunakan hanya berbasis tombol. Hal ini masih kurang karena pada peneriapan di industri pnematik sudah berbasis program dan sensor sehingga diperlukan modul trainer yang menggunakan sistem kontrol otomatis untuk mengatur pneumatik.

# 1.2. Rancangan Sistem Mekanik

Rancangan modul trainer akan terbagi dalam 3 bagian. Pada bagian pertama untuk sistem pneumatik dan beberapa sensor yang digunakan, pada bagian kedua terdiri dari tombol d dan timer dan relay, pada bagian ketiga terdapat PLC Outseal dan power supply.



- Push Button.
- Toggle Switch. Sensor Logam
- 3. PLC Outseal V.2 Nano
- Selenoid 5/2 double relay
- 6. Selenoid 5/2 double relay
- Limite Switch Proximity sensor 8.
- Magnetude Sensor
- Silinder double acting

Gambar 2 Desain Tata Letak Trainer

## 1.3. Barang pendukung

Pada tahap ini merangkum kebutuhan yang diperlukan dalam pembuatan modul trainer. Semua kebutuhan dapat dilihat pada tabel 1 berikut :

Tabel 1. Alat dan Bahan Trainer

|    | Bahan dan Peralatan                        |   |       |
|----|--|---|-------|
| 1  | Outseal Versi Mega 1 + cover               | 4 | Unit  |
| 2  | Power Supplay Unit 24 V, 20 A              |   | Unit  |
| 3  | Power Supplay Unit 12 V, 5 A               |   | Unit  |
| 4  | Modul Relay 8 channel 12 V DC              |   | buah  |
| 5  | Push Button ON                             |   | Unit  |
| 6  | Push Button OFF                            |   | Unit  |
| 7  | Sensor Proximity Infrared                  |   | Unit  |
| 8  | Pneumatic                                  |   | buah  |
| 9  | Banana Jack                                |   | buah  |
| 10 | Kabel Jumper                               |   | rol   |
| 11 | Akrelik 4 mm bening 30 cm x 150 cm         |   | papan |
| 12 | Lem Gun Lengkap                            |   | paket |
| 13 | Lampu DC 12V                               |   | Unit  |
| 14 | Banana Hole                                |   | set   |
| 15 | Komponen Elektronik dan bahan<br>Pendukung | 1 | paket |

## 1.4. Pembuatan mekanik dan control

Pada tahap ini terkait pembuatan modul yang menyesuaikan dengan desain modul. Modul akan dibuat secara berdiri dengan terdiri adari 3 bagian seperti pada gambar 2.

# 1.5. Pembuatan program uji

Tahap ini pembuatan program uji. Dalam pembuatan program uji ini dibuat 2 skenario yang akan dilakukan oleh user objek uji coba.

## 1.6. Pengujian Trainer

Tahap in ikan melakukan uji coba trainer berdasarkan scenario projek yang telah dilakukan pembuatan dilakukan dengan pencatan waktu dan keberhasilan sesuai dengan kerja scenario. Selanjutnya akan dilakukan pengisian kuesioner kepada objek uji coba.

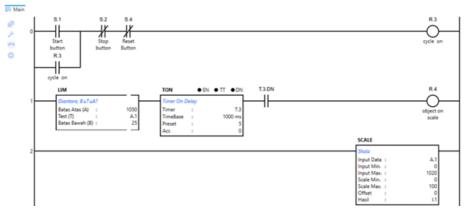
## 3. HASIL DAN PEMBAHASAN

# 3.1 Program Skenario dan Pengujian

Berikut merupakan program dari skenario yang telah dibuat dan proses pengujian pada prototipe modul:

#### • Skenario 1

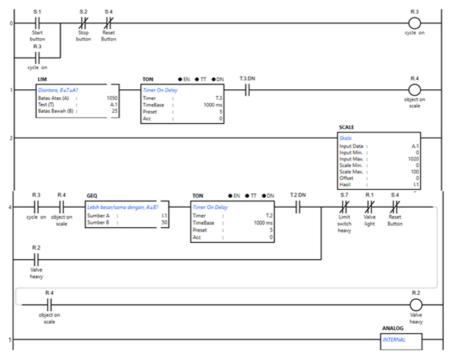
Deskripsi skenario 1 yaitu pengaturan pneumatik dengan membuka dan menutup valve yang dikontrol menggunakan PLC. Tujuan dari skenario ini agar dapat belajar pengendalian pneumatik dasar menggunakan PLC, memahami program dasar PLC, dapat mengetahui cara kontrol silinder pneumatik menggunakan PLC. Program dari skenario 1 dapat dilihat pada gambar berikut



Gambar 3. Skenario 1

## • Skenario 2

Skenario 2 melakuakan pengaturan pneumatic sorting menggunakan PLC. Sistem akan mengatur masuk dan keluarnya 2 silinder berdasarkan perbandingan yang terdeteksi oleh timbangan (limit switch). Sebagai contoh saat tombol ditekan silender pneumatik 1 akan keluar menunggu 5 detik kemudian dilanjukan silinder pneumatik 2 yang keluar. Kemudian silinder pneumatik 1 akan masuk setelah 5 detik dan silinder pneumatik 2 masuk 5 detik kemudian



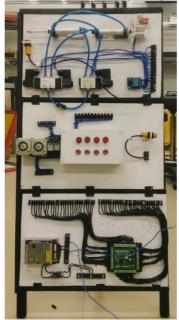
Gambar 4. Skenario 2



Gambar 5. Test program pada prototipe alat

## 3.2. Modul Trainer

Hasil pembuatan modul trainer pneumatik bisa dilihat pada gambar berikut :



Gambar 6. Modul Trainer

Modul trainer dibuat berdiri dengan 3 bagian disesuaikan dengan desain yang telah dibuat. 3 bagian ini dapat dilepas, sehingga jika terdapat pengembangan dengan menggunakan komponen lain dapat dilakukan.

# 3.3 Pengujian Modul

Pengujian modul dilakukan pada mahasiswa sebanyak 30 anak. Data yang diambil berupa waktu pembuatan program dan keberhasilan membuat program sesuai dengan skenario yang didapat. Dalam pengetesan ini waktu dibagi menjadi 2, kurang dari 60 menit dan lebih dari 60 menit. Hasil yang didapatkan dapat dilihat pada tabel berikut :

Tabel 2. Pengujian modul

| Tabel 2. Pengujian modul |              |                      |                |  |  |
|--------------------------|--------------|----------------------|----------------|--|--|
|                          | Nama         | Waktu                | Berhasil       |  |  |
| 1                        | Mahasiswa 1  | Kurang dari 60 menit | Berhasil       |  |  |
| 2                        | Mahasiswa 2  | Lebih dari 60 menit  | Tidak Berhasil |  |  |
| 3                        | Mahasiswa 3  | Kurang dari 60 menit | Berhasil       |  |  |
| 4                        | Mahasiswa 4  | Kurang dari 60 menit | Berhasil       |  |  |
| 5                        | Mahasiswa 5  | Lebih dari 60 menit  | Tidak Berhasil |  |  |
| 6                        | Mahasiswa 6  | Lebih dari 60 menit  | Berhasil       |  |  |
| 7                        | Mahasiswa 7  | Kurang dari 60 menit | Berhasil       |  |  |
| 8                        | Mahasiswa 8  | Kurang dari 60 menit | Berhasil       |  |  |
| 9                        | Mahasiswa 9  | Kurang dari 60 menit | Berhasil       |  |  |
| 10                       | Mahasiswa 10 | Lebih dari 60 menit  | Berhasil       |  |  |
| 11                       | Mahasiswa 11 | Lebih dari 60 menit  | Tidak Berhasil |  |  |
| 12                       | Mahasiswa 12 | Kurang dari 60 menit | Berhasil       |  |  |
| 13                       | Mahasiswa 13 | Kurang dari 60 menit | Berhasil       |  |  |
| 14                       | Mahasiswa 14 | Lebih dari 60 menit  | Berhasil       |  |  |
| 15                       | Mahasiswa 15 | Kurang dari 60 menit | Berhasil       |  |  |
| 16                       | Mahasiswa 16 | Lebih dari 60 menit  | Berhasil       |  |  |
| 17                       | Mahasiswa 17 | Lebih dari 60 menit  | Berhasil       |  |  |
| 18                       | Mahasiswa 18 | Kurang dari 60 menit | Berhasil       |  |  |
| 19                       | Mahasiswa 19 | Lebih dari 60 menit  | Berhasil       |  |  |
| 20                       | Mahasiswa 20 | Kurang dari 60 menit | Berhasil       |  |  |
| 21                       | Mahasiswa 21 | Lebih dari 60 menit  | Tidak Berhasil |  |  |
| 22                       | Mahasiswa 22 | Lebih dari 60 menit  | Tidak Berhasil |  |  |
| 23                       | Mahasiswa 23 | Kurang dari 60 menit | Berhasil       |  |  |
| 24                       | Mahasiswa 24 | Kurang dari 60 menit | Berhasil       |  |  |
| 25                       | Mahasiswa 25 | Kurang dari 60 menit | Berhasil       |  |  |
| 26                       | Mahasiswa 26 | Lebih dari 60 menit  | Berhasil       |  |  |
| 27                       | Mahasiswa 27 | Kurang dari 60 menit | Berhasil       |  |  |
| 28                       | Mahasiswa 28 | Kurang dari 60 menit | Berhasil       |  |  |
| 29                       | Mahasiswa 29 | Kurang dari 60 menit | Berhasil       |  |  |
| 30                       | Mahasiswa 30 | Kurang dari 60 menit | Berhasil       |  |  |
|                          |              |                      |                |  |  |

Selanjut dilakukan koesioner yang diadakan sebelum pengujian dan setelah pengujian, hal ini dilakukan untuk mengetes pengetahuan terkait pengetahuan tentang pneumatik dan PLC Outseal yang diketahui oleh mahasiswa sebelum dan sesudah pengujian. Data yang didapat dapat dilihat pada tabel berikut.

Tabel 3. Kuesioner terhadap Modul Trainer

| No | Mahasiswa   | Nilai Sebelum | Nilai Setelah |
|----|-------------|---------------|---------------|
|    |             | Pengujian     | Pengujian     |
| 1  | Mahasiswa 1 | 17            | 19            |
| 2  | Mahasiswa 2 | 11            | 13            |
| 3  | Mahasiswa 3 | 13            | 16            |

| 4  | Mahasiswa 4  | 16 | 18 |
|----|--------------|----|----|
| 5  | Mahasiswa 5  | 14 | 11 |
| 6  | Mahasiswa 6  | 12 | 13 |
| 7  | Mahasiswa 7  | 11 | 12 |
| 8  | Mahasiswa 8  | 11 | 14 |
| 9  | Mahasiswa 9  | 16 | 17 |
| 10 | Mahasiswa 10 | 12 | 13 |
| 11 | Mahasiswa 11 | 12 | 9  |
| 12 | Mahasiswa 12 | 14 | 16 |
| 13 | Mahasiswa 13 | 14 | 16 |
| 14 | Mahasiswa 14 | 11 | 12 |
| 15 | Mahasiswa 15 | 15 | 17 |
| 16 | Mahasiswa 16 | 12 | 13 |
| 17 | Mahasiswa 17 | 11 | 10 |
| 18 | Mahasiswa 18 | 16 | 17 |
| 19 | Mahasiswa 19 | 13 | 13 |
| 20 | Mahasiswa 20 | 11 | 13 |
| 21 | Mahasiswa 21 | 12 | 12 |
| 22 | Mahasiswa 22 | 12 | 11 |
| 23 | Mahasiswa 23 | 11 | 15 |
| 24 | Mahasiswa 24 | 15 | 17 |
| 25 | Mahasiswa 25 | 14 | 16 |
| 26 | Mahasiswa 26 | 12 | 12 |
| 27 | Mahasiswa 27 | 15 | 16 |
| 28 | Mahasiswa 28 | 12 | 16 |
| 29 | Mahasiswa 29 | 16 | 18 |
| 30 | Mahasiswa 30 | 15 | 16 |
|    |              |    |    |

Dari hasil yang didapatkan dengan menggunakan uji independent sampel test dengan data sebanyak 30 sampel, didapatkan bahwa nilai Sig sebesar 0.054. Dengan membulatkan nilai menjadi 0.05, dari hasil ini dapat dikatakan bahwa modul bisa memberikan hasil yang signifikan terkait dari pengetahuan tentang pneumatik dan PLC Outseal.

Untuk memperjelas apakah modul layak untuk melihat percobaan terkait waktu dan hasil pembuatan. Dari hasil yang didapatkan terdapat 25 mahasiswa yang berhasil mengerjakan sesuai dengan skenario yang dibuat dan 5 mahasiswa tidak berhasil dalam pembuatan program, waktu yang digunakan oleh mahasiswa dalam mengerjakan skenario terdiri dari 18 orang memerlukan waktu kurang dari 60 menit dan 12 orang memerlukan waktu lebih dari 60 menit untuk menyelesaikan percobaan. Sehingga presentasi mahasiswa berhasil menggunakan alat sebesar 83% dengan rincian 72% berhasil dengan membutuh waktu kurang dari 60 menit, dan 28% berhasil dengan membutuhkan waktu lebih dari 60 menit.

#### 4. KESIMPULAN DAN SARAN

Berdasarkan hasil dari penelitian yang telah dilakukan, dapat disimpulkan bahwa:

• Modul trainer pneumatic dengan menggunakan PLC Outseal yang telah dibuat masih dapat memberikan sedikit perubahan signifikan terkait pengetahuan tentang pneumatik dan hidrolik kepada mahasiswa

P-ISSN: 2721-5636 | E-ISSN: - 2721-5644

• Hasil uji kelayakan modul trainer berdasarkan demonstrasi alat yang dilakukan oleh mahasiswa, dengan mahasiswa yang berhasil menggunakan sebesar 83% dari 30 mahasiswa yang menggunakan. Dengan 18 orang dapat mengerjakan dalam waktu kurang dari 60 menit, dan 12 orang perlu lebih dari 60 menit untuk menyelesaikan skenario yang dibuat.

## Saran terkait penelitian:

 Modul trainer ini merupakan alat pertama yang dibuat sehingga dapat dikembangkan kembali berdasarkan kebutuhan atau perkembangan teknologi industri yang digunakan saat ini.

#### UCAPAN TERIMA KASIH

Terima kasih kepada semua pihak yang telah terlibat dalam penelitian terapan ini, terutama kepada pimpinan Politeknik dan UPM yang memberikan kepercayaan dan menyetujui pendanaan sehingga penilitian ini terlaksana. Terima kasih terhadap rekan penelitian, teknisi dan mahasiswa yang terlibat sehingga modul trainer ini dapat terealisaikan.

#### DAFTAR PUSTAKA

- [1] I. Eka Putra and B. Hendra, "Perancangan Dan Pembuatan Alat Pemotong Serat Nanas Menggunakan Sistem Pneumatik," Jurnal Teknologi dan Vokasi, vol. 1, no. 1, pp. 75–80, 2023, doi: 10.21063/itv.2023.1.1.11.
- [2] [W. Sumbodo, Pneumatik dan Hidrolik, 1st ed. yogyakarta: CV Budi Utama, 2017.
- [3] [M. N. Fajar, Modifikasi sistem kontrol elektropneumatik advance level percobaan genap 1-20 berbasis PLC dengan Menggunakan Festo PLC FES-FC34. Institut Teknologi Sepuluh Nopember, 2021. [Online]. Available: https://repository.its.ac.id/85771/
- [4] W. Bolton, Programmable Logic Controllers fourth edition, vol. 53, no. 9. 2006.
- [5] E. R. Alphonsus and M. O. Abdullah, "A review on the applications of programmable logic controllers (PLCs)," Renewable and Sustainable Energy Reviews, vol. 60, pp. 1185–1205, 2016, doi: 10.1016/j.rser.2016.01.025.
- [6] A. Kurniawan, M. Zaenudin, and Y. K. P. Saleh, "Pengaruh Tekanan Pada Mesin Press Pneumatic Untuk Pembuatan Briket Dengan Menggunakan Jig Material Skd 11," Technopex 2023, no. 2007, pp. 21–31, 2023.
- [7] W. I. Kusumawati, P. Susanto, and I. Puspasari, "PKM Pelatihan Pemrograman Dasar PLC Untuk SMK Ketintang Surabaya," Prosiding Seminar Nasional Sains dan Teknologi Terapan, vol. 1, no. 1, pp. 621–626, 2019, [Online]. Available: https://ejurnal.itats.ac.id/sntekpan/article/view/671%0Ahttps://ejurnal.itats.ac.id/sntekpan/article/download/671/474%0Ahttps://ejurnal.itats.ac.id/sntekpan/article/view/671
- [8] Agung Bakhtiar, "Outseal PLC," Outseal, pp. 926–933, 2022, [Online]. Available: https://www.outseal.com/site/index.html
- [9] A. N. A. Andrik Kurniawan and Dwi Prihanto, "Pengembangan trainer PLC sebagai pengendali sistem pneumatik pada matapelajaran perekayasaan sistem kontrol bagi siswa kelas XII Teknik Elektronika Industri SMKN 1 Jenangan Ponorogo," vol. 29, no. 1, pp. 41–49, 2019.
- [10] S. Anwar, D. Suwito, A. Prijo Budijono, J. Teknik Mesin, and U. Negeri Surabaya, "PENGEMBANGAN PERANGKAT PEMBELAJARAN PNEUMATIK & HIDRAULIK

- BERBASIS MASALAH YANG BERORIENTASI KETERAMPILAN SIAP KERJA," 2020
- [11] Y. A. Prapaskah, E. Permata, and M. Fatkhurrokhman, "Trainer Kit Pneumatik sebagai Media Pembelajaran pada Mata Kuliah Mekatronika di Program Studi Pendidikan Vokasional Teknik Elektro Untirta," Elinvo (Electronics, Informatics, and Vocational Education), vol. 5, no. 2, pp. 149–159, May 2021, doi: 10.21831/elinvo.v5i2.33798.
- [12] W. Raharjo, "Rancang Bangun Alat Trainer Otomasi Sebagai Media Pembelajaran Mata Kuliah Otomasi Industri Program Studi Teknik Industri Universitas Muhammadiyah Surakarta," Eprints UMS, 2018.
- [13] N. Rindaryati, D. Irfan, H. Maksum, and H. Effendi, "Pengaruh Media Trainer Programmable Logic Control (PLC) Terintegrasi Sistem Pneumatik Di SMK Negeri 5 Batam," Aksara: Jurnal Ilmu Pendidikan Nonformal, vol. 8, no. 3, p. 1795, Sep. 2022, doi: 10.37905/aksara.8.3.1795-1804.2022.